

CLASE 22

¿Cómo resolver las inconsistencias entre MN y EM?

La respuesta a esto la dió finalmente Einstein y consiste por los siguientes hipótesis:

- (I) Las leyes de la física son las mismas en todos los sist. merciales.
- (II) La velocidad de la luz es la misma en todos los sistemas merciales.

Además, supondremos que el espacio y el tiempo son homogéneos, lo cual quiere decir que todos los puntos del espacio y todos los momentos son indiferentes.

Indiferentes.

Brojo estas hipótesis, la transformación más general entre 2 sist de ref-
es:

$$x' = a_{11}x + a_{12}y + a_{13}z + a_{14}ct + b_1$$

$$y' = a_{21}x + a_{22}y + a_{23}z + a_{24}ct + b_2$$

$$z' = a_{31}x + a_{32}y + a_{33}z + a_{34}ct + b_3$$

$$ct' = a_{41}x + a_{42}y + a_{43}z + a_{44}ct + b_4$$

} Forma más general.

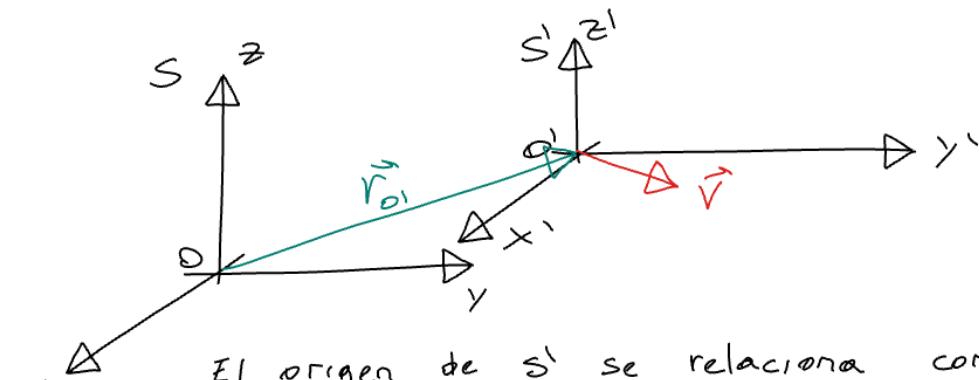
INERTIALES

La linealidad se debe a la homogeneidad. (Si un objeto se coloca en el espacio su tamaño no puede variar dependiendo de que posición tenga en el espacio. Lo mismo sucede para la duración de los eventos respecto al momento en que suceden).

Consideremos la situación general de dos sist. de ref. que tienen

$t = t'$

Consideremos la situación general de dos sist. de ref. que tienen ejes paralelos y una velocidad relativa \vec{v} arbitraria.



El origen de S' se relaciona con las coordenadas x, y, z, ct de la siguiente forma:

$$\left. \begin{array}{l} a_{11}x + a_{12}y + a_{13}z + a_{14}ct + b_1 = 0 = x' \\ a_{21}x + a_{22}y + a_{23}z + a_{24}ct + b_2 = 0 = y' \\ a_{31}x + a_{32}y + a_{33}z + a_{34}ct + b_3 = 0 = z' \\ a_{41}x + a_{42}y + a_{43}z + a_{44}ct + b_4 = ct' \end{array} \right\} \text{Ecs } O'$$

Nota: a_{ij} son const. en el espacio \vec{r} (cte) en el instante t .

Digamos que cuando O' está en la posición \vec{r}_0 (cte) es el instante $c t_0$
 y en S' es $c t'_0$. $\Rightarrow b_1 = -\alpha_{11}x_0 - \alpha_{12}y_0 - \alpha_{13}z_0 - \alpha_{14}ct_0$

$$b_2 = -\alpha_{21}x_0 - \alpha_{22}y_0 - \alpha_{23}z_0 - \alpha_{24}ct_0$$

$$b_3 = -\alpha_{31}x_0 - \alpha_{32}y_0 - \alpha_{33}z_0 - \alpha_{34}ct_0$$

$$b_4 - ct'_0 = -\alpha_{41}x_0 - \alpha_{42}y_0 - \alpha_{43}z_0 - \alpha_{44}ct_0$$

Además al pasar el tiempo al plano de $x' = cte \Rightarrow \frac{dx}{dt} \Big|_{x', y', z'} = v_x \Rightarrow \alpha_{11}v_x + \alpha_{14}c = 0$
 $\Rightarrow \alpha_{14} = -\alpha_{11}\frac{v_x}{c}$

Análogamente puedo ver que $\alpha_{24} = -\alpha_{22}\frac{v_y}{c}$ y $\alpha_{34} = -\alpha_{33}\frac{v_z}{c}$

y el origen de S' ($x' = 0, y' = 0$ y $z' = 0$) se mueve con \vec{v} y de la última
 relación Ecs O' es

$$\alpha_{41}v_x + \alpha_{42}v_y + \alpha_{43}v_z + \alpha_{44}c = \underbrace{\left(\frac{dt'}{dt} \right)}_{\substack{1 \\ ||}} \underbrace{y' \equiv \frac{1}{8}}_{\substack{(x', y', z')}} \quad \left(\frac{dt'}{dt} \right)_{x', y', z'}$$

\Rightarrow Juntando todo tengo que la forma más general se convierte en:

$$x' = \alpha_{11} (x - x_0 - \beta_x c(t - t_0)) + \alpha_{12} (y - y_0) + \alpha_{13} (z - z_0)$$

$$y' = \alpha_{21} (x - x_0) + \alpha_{22} (y - y_0 - \beta_y c(t - t_0)) + \alpha_{23} (z - z_0)$$

$$z' = \alpha_{31} (x - x_0) + \alpha_{32} (y - y_0) + \alpha_{33} (z - z_0 - \beta_z c(t - t_0))$$

$$c(t' - t_0) = \alpha_{41} (x - x_0 - \beta_x c(t - t_0)) + \alpha_{42} (y - y_0 - \beta_y c(t - t_0)) + \alpha_{43} (z - z_0 - \beta_z c(t - t_0)) + \frac{\epsilon}{\gamma} (t - t_0)$$

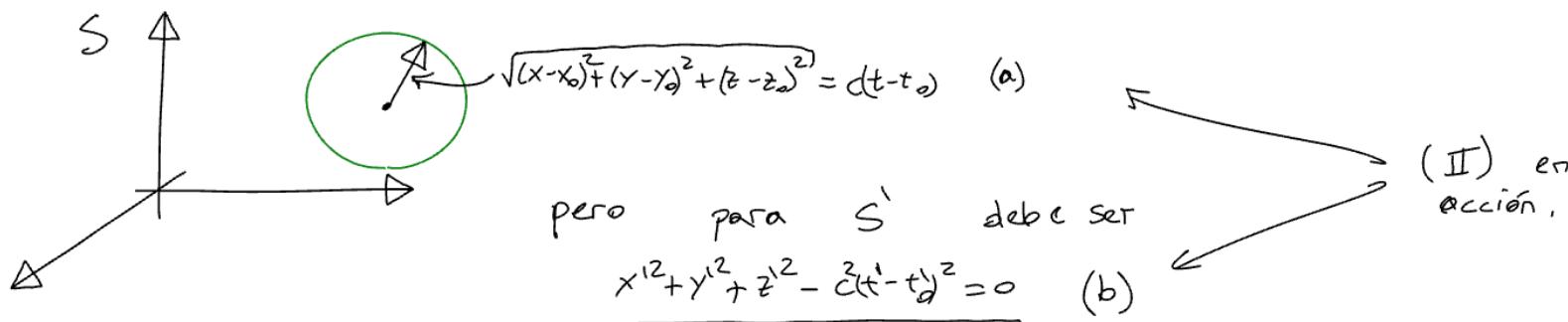
$$\vec{B} = \beta_x \hat{i} + \beta_y \hat{j} + \beta_z \hat{k}$$

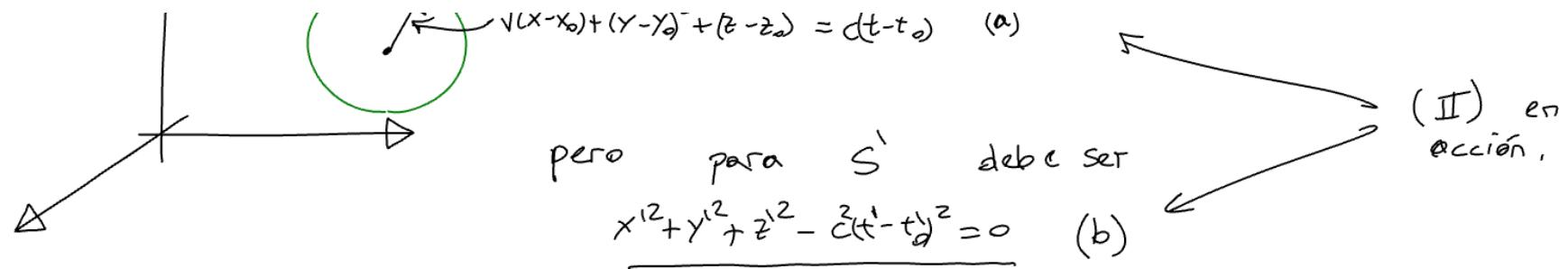
$$\beta_x = \frac{v_x}{c}, \quad \beta_y = \frac{v_y}{c}$$

$$\beta_z = \frac{v_z}{c}$$

Si en x_0, y_0, z_0, ct_0 se emite un pulso de luz, el frente de onda debe cumplir

$$(x - x_0)^2 + (y - y_0)^2 + (z - z_0)^2 - c^2(t - t_0)^2 = 0$$





Si reemplazo la forma más general en (b) y comparo con (a)

Voy a encontrar:

$$\alpha_{11}^2 + \alpha_{21}^2 + \alpha_{31}^2 - \alpha_{41}^2 = 1$$

$$\alpha_{12}^2 + \alpha_{22}^2 + \alpha_{32}^2 - \alpha_{42}^2 = 1$$

$$\alpha_{13}^2 + \alpha_{23}^2 + \alpha_{33}^2 - \alpha_{43}^2 = 1$$

$$\alpha_{11}\alpha_{22} + \alpha_{21}\alpha_{22} + \alpha_{31}\alpha_{32} - \alpha_{41}\alpha_{42} = 0$$

$$\alpha_{11}\alpha_{13} + \alpha_{21}\alpha_{23} + \alpha_{31}\alpha_{33} - \alpha_{41}\alpha_{43} = 0$$

$$\alpha_{12}\alpha_{13} + \alpha_{22}\alpha_{23} + \alpha_{32}\alpha_{33} - \alpha_{42}\alpha_{43} = 0$$

$$\alpha_{41} = -\beta_x \gamma$$

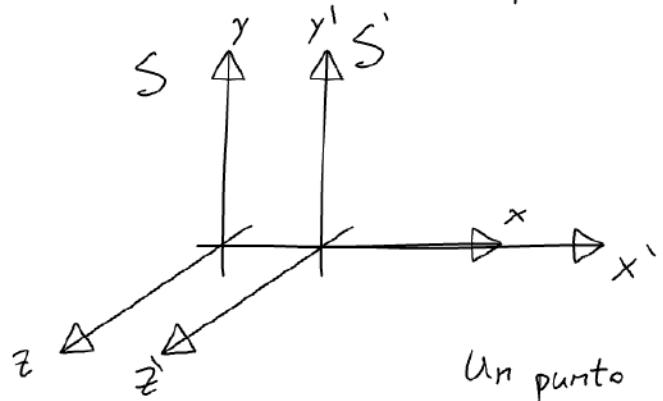
$$\alpha_{42} = -\beta_y \gamma$$

$$\alpha_{43} = -\beta_z \gamma$$

$$\gamma = \frac{1}{\sqrt{1 - \beta^2}}$$

En este punto vamos a considerar el caso simple de $\beta_y = \beta_z = 0$ (mov. segün x)
y pongamos $x_0 = y_0 = z_0 = t_0 = t'_0 = 0$.

En este caso se puede ver que la forma más gral. queda $a_{21} = a_{31} = 0$
porque si $y = z = 0$ (puntos del eje x) $\Rightarrow y' = z' = 0$ (puntos del eje x')



De igual forma el plano xy se mapea en $x'y'$
 $\Rightarrow a_{23} = a_{32} = 0$

Por razones de simetría t' no puede depender de
las direcciones \perp al mov. $\Rightarrow a_{42} = a_{43} = 0$

Un punto con $x = 0$ está, en $t = 0$, en el plano $x' = 0 \Rightarrow a_{12} = a_{13} = 0$

$$\Rightarrow x' = a_{11}(x - \beta_x ct)$$

Imponiendo que si un rayo de luz parte de los
origenes en el momento que coinciden ($t = t' = 0$)

$$\textcircled{R} \quad z' = a_{33}z$$

$$\Rightarrow x'^2 + y'^2 + z'^2 - c^2 t'^2 = 0$$

$$ct' = \frac{c}{\gamma}t + a_{44}(x - \beta_x ct)$$

y sustituyendo las expresiones \textcircled{R} y comparando con $x^2 + y^2 + z^2 - c^2 t^2 = 0$

$$\Rightarrow x' = \alpha_{11} (x - \beta_x c t)$$

$$y' = \alpha_{22} y$$

$$\textcircled{R} z' = \alpha_{33} z$$

$$ct' = \frac{c}{\gamma} t + \alpha_{41} (x - \beta_x c t)$$

Imponiendo que si un rayo de luz parte de los orígenes en el momento que coinciden ($t=t'=0$)

$$\Rightarrow x'^2 + y'^2 + z'^2 - c^2 t'^2 = 0$$

y sustituyendo las expresiones \textcircled{R} y comparando con $x^2 + y^2 + z^2 - c^2 t^2 = 0$

$$(\alpha_{11}^2 - \alpha_{41}^2)x^2 + \alpha_{22}^2 y^2 + \alpha_{33}^2 z^2 - (-\beta_x^2 (\alpha_{11}^2 - \alpha_{41}^2) + \frac{1}{\gamma^2} - 2\beta_x \alpha_{41})ct^2 + 2ct \times (-\beta_x (\alpha_{11}^2 - \alpha_{41}^2) - \frac{\alpha_{41}}{\gamma}) = 0$$

$$(\frac{1}{\gamma^2})x^2 + (\frac{1}{\gamma^2})y^2 + (\frac{0}{\gamma^2})z^2 + (\frac{-c^2}{\gamma^2})ct^2 = 0$$

$$\Rightarrow \alpha_{11}^2 - \alpha_{41}^2 = 1$$

$$\left(\begin{array}{l} \alpha_{22}^2 = 1 \rightarrow \alpha_{22} = 1 \\ \alpha_{33}^2 = 1 \rightarrow \alpha_{33} = 1 \end{array} \right)$$

$$\alpha_{41} = -\beta_x \gamma$$

$$\text{uso estos} \rightarrow \gamma = \frac{1}{\sqrt{1 - \beta_x^2}}$$

$$\Rightarrow \text{reemplazo en} \Rightarrow \alpha_{11}^2 = \gamma^2 \rightarrow \alpha_{11} = \gamma$$

$$\alpha_{11}^2 - \alpha_{41}^2 = 1$$

→

\Rightarrow Transformaciones de Lorentz ($\vec{\beta} = \beta_x \hat{i}$)

$$x' = \gamma(x - \beta_x ct)$$

$$y' = y$$

$$z' = z$$

$$ct' = \gamma(ct - \beta_x x)$$

límite
cuando
 $\beta_x \rightarrow 0$
 $\beta_x c \rightarrow v_x$

Galileo

$$x' = x - \frac{v_x}{\cancel{c}} t$$

$$y' = y$$

$$z' = z$$

$$ct' = ct$$

$$\begin{pmatrix} ct' \\ x' \\ y' \\ z' \end{pmatrix} = \underbrace{\begin{pmatrix} \gamma & -\beta_x \gamma & 0 & 0 \\ -\beta_x \gamma & \gamma & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}}_{\Delta} \begin{pmatrix} ct \\ x \\ y \\ z \end{pmatrix}$$

Obtengamos las expresiones generales:

Lo recién discutido significa que la dirección perpendicular a la dirección de movimiento no hay cambios mientras que en la dirección de mov. se da una modificación dada por

$$ct' = \gamma(ct - \beta x) \quad \text{con } x \text{ la dirección de mov.}$$
$$x' = \gamma(x - \beta x ct)$$

En una dirección genérica \Rightarrow será $ct' = \gamma(ct - \vec{\beta} \cdot \vec{r})$ con $\gamma = \frac{1}{\sqrt{1 - |\vec{\beta}|^2}}$

la posición la expresamos como $\vec{r} = \underbrace{(\vec{\beta} \times \vec{r}) \times \vec{\beta}}_{|\vec{\beta}|^2} + \underbrace{(\vec{\beta} \cdot \vec{r}) \vec{\beta}}_{|\vec{\beta}|^2}$

$$-\vec{r} - \vec{r}_{||}$$

\vec{r}_\perp $\vec{r}_{||}$

En una dirección genérica \Rightarrow será $ct' = \gamma(ct - \vec{p} \cdot \vec{r})$ con $\gamma = \frac{1}{\sqrt{1 - |\vec{p}|^2}}$

la posición la expresamos como $\vec{r} = \underbrace{(\vec{p} \times \vec{r}) \times \vec{p}}_{1/\vec{p}^2} + \underbrace{(\vec{p} \cdot \vec{r}) \vec{p}}_{1/\vec{p}^2}$

$$\vec{r} = \vec{r}_\perp + \frac{\vec{p} \cdot \vec{r}}{|\vec{p}|^2} \vec{p}$$

$$\Rightarrow \vec{r}' = \vec{r}_\perp + \gamma \left(\frac{\vec{p} \cdot \vec{r}}{|\vec{p}|^2} \vec{p} - \vec{p} ct \right)$$

$$\Rightarrow \boxed{\vec{r}' = \vec{r} + (\gamma - 1) \frac{\vec{p} \cdot \vec{r}}{|\vec{p}|^2} \vec{p} - \gamma \vec{p} ct}$$

T. de Lorentz en dirección arb.
(homogénea)

En notación matricial es

$$\boxed{\begin{pmatrix} ct' \\ x' \\ y' \\ z' \end{pmatrix} = \underbrace{\begin{pmatrix} \gamma & -\gamma p_x & -\gamma p_y & -\gamma p_z \\ -\gamma p_x & 1 + (\gamma - 1) \frac{p_x^2}{p^2} & \frac{(\gamma - 1) p_x p_y}{p^2} & \frac{(\gamma - 1) p_x p_z}{p^2} \\ -\gamma p_y & \frac{(\gamma - 1) p_x p_y}{p^2} & 1 + (\gamma - 1) \frac{p_y^2}{p^2} & \frac{(\gamma - 1) p_y p_z}{p^2} \\ -\gamma p_z & \frac{(\gamma - 1) p_x p_z}{p^2} & \frac{(\gamma - 1) p_y p_z}{p^2} & 1 + (\gamma - 1) \frac{p_z^2}{p^2} \end{pmatrix}}_{\Delta} \begin{pmatrix} ct \\ x \\ y \\ z \end{pmatrix}}$$