

Ejercicio 2 Una bala de masa m es disparada hacia arriba con una velocidad inicial v_0 , vertical. Asumiendo que la misma está sometida a su peso y a una fuerza viscosa de tipo $\vec{F} = -b v \vec{v}$ (osea, una fuerza viscosa que depende del cuadrado de la velocidad $F = -b v^2$) opuesta a la velocidad.

a)

Plantee la ecuación del movimiento e intégrala para hallar:

1) El tiempo que demora en detenerse

2) La altura máxima a la que llega.

b) ¿Cuál es la velocidad con la que vuelve a golpear el piso?

Solución a) Usando la segunda ley de Newton planteamos:

$$\vec{F}_{\text{tot}} = m \vec{a} = -b v \vec{v} - m g \hat{j} \quad \left. \vphantom{\vec{F}_{\text{tot}}} \right\} \text{referencial} \quad \begin{array}{c} \hat{j} \\ \uparrow \\ \circ \\ \rightarrow \hat{i} \end{array}$$

La aceleración y la velocidad serán verticales dado que:

$$m \vec{a} = -b v^2 \hat{j} - m g \hat{j} \Rightarrow \vec{a} \parallel \hat{j}$$

↑
Este signo es negativo mientras $\vec{v} \cdot \hat{j} > 0$

es decir, mientras la velocidad sea hacia arriba.

Tomemos la primera parte del movimiento de la bala hasta el tiempo t_1 , momento en el que la velocidad se anula.

Tomamos entonces: $a = \ddot{y}$ y $v = \dot{y}$, la ecuación de movimiento hasta el tiempo t_1 será:

$$\boxed{m \ddot{y} = -b \dot{y}^2 - mg}$$

1) Ahora simplificamos un poco haciendo el cambio:

$$\dot{y} = v \Rightarrow \ddot{y} = \dot{v} = \frac{dv}{dt} \text{ y obtenemos } m \frac{dv}{dt} = -bv^2 - mg$$

Operando para separar las variables:

$$-\frac{m dv}{mg + bv^2} = dt \Rightarrow t = - \int \frac{m dv}{mg + bv^2}$$

Si buscamos t_1 , los límites de integración serán de v_0 a 0, entonces:

$$t_1 = - \int_{v_0}^0 \frac{m dv}{mg + bv^2} = \int_0^{v_0} \frac{m dv}{mg + bv^2} = \frac{1}{g} \int_0^{v_0} \frac{dv}{1 + \frac{bv^2}{mg}} \quad (1)$$

Hacemos un cambio de variable: $\frac{bv^2}{mg} = w^2 \Rightarrow \sqrt{\frac{b}{mg}} v = w$

$$\Rightarrow \sqrt{\frac{b}{mg}} dv = dw$$

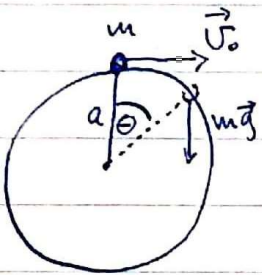
Reemplazando en (1): $t_1 = \sqrt{\frac{m}{gb}} \int_0^{v_0} \frac{dw}{1+w^2} = \sqrt{\frac{m}{gb}} \operatorname{arctg}\left(\sqrt{\frac{b}{mg}} v\right) \Big|_0^{v_0}$

$$\boxed{t_1 = \sqrt{\frac{m}{gb}} \operatorname{arctg}\left(\sqrt{\frac{b}{mg}} v_0\right)}$$

Ejercicio 4 En el exterior de una guía vertical de radio a , se mueve, apoyado sobre ella, un punto material P de masa m , que en un cierto instante se encuentra en el punto superior con velocidad v_0 (tangente a la guía).

Solución

a) Halle la ecuación de movimiento aplicando la ley de Newton.



La masa está apoyada por fuera sobre la guía.
La guía ejercerá entonces una fuerza normal \vec{N} dirigida al centro de la circunferencia.
hacia afuera desde

La ecuación de movimiento, teniendo en cuenta las fuerzas que actúan radialmente puede escribirse entonces:

$$-m a \dot{\theta}^2 = N - m g \cos \theta \quad (1)$$

Obsérvese que $a \dot{\theta}^2$ representa la aceleración centrípeta y $m g \cos \theta$ es la componente del peso según la dirección radial.

Para las componentes tangenciales de la aceleración tenemos:

$$m a \ddot{\theta} = m g \sin \theta \quad (2)$$

b) Tomamos la ecuación (2) y multiplicamos ambos miembros por $\dot{\theta}$ para después integrarla:

$$m a \ddot{\theta} \dot{\theta} = m g \operatorname{sen} \theta \dot{\theta}$$

$$\cancel{m} a \frac{d}{dt} \left[\frac{1}{2} \dot{\theta}^2 \right] = \cancel{m} g \operatorname{sen} \theta \dot{\theta} \quad // \text{ integrando } \ddot{\theta} \dot{\theta} \\ \text{y simplificamos } m \neq 0$$

$$a \int_0^t \frac{d}{dt} \left[\frac{1}{2} \dot{\theta}^2 \right] dt = g \int_0^t \operatorname{sen} \theta \dot{\theta} dt$$

$$a \frac{1}{2} \dot{\theta}^2 \Big|_0^t = -g \cos \theta \Big|_0^t$$

$$a \frac{1}{2} (\dot{\theta}^2 - \dot{\theta}_0^2) = -g (\cos \theta - \cos 0) \quad // \text{ en } t=0 \begin{cases} \dot{\theta} = \dot{\theta}_0 \\ \theta = 0 \end{cases}$$

$$\frac{1}{2a} (a^2 \dot{\theta}^2 - a^2 \dot{\theta}_0^2) = g (1 - \cos \theta) \quad // \text{ multiplicamos y div.} \\ \text{el miembro izq. por } a$$

$$\frac{1}{2a} (v^2 - v_0^2) = g (1 - \cos \theta) \quad // a \dot{\theta} = v$$

Finalmente, resolviendo para v tenemos:

$$\boxed{v = \sqrt{v_0^2 + 2ag(1 - \cos \theta)}}$$

$a = R$ radio de la guía.