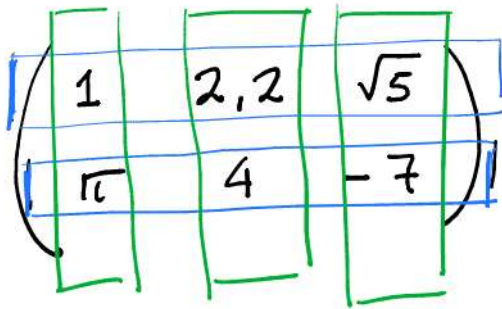


Matrices.

Matriz $m \times n$: Es una tabla de números con m filas y n columnas



← Esta es una matriz 2×3

← 2 filas

← 3 columnas

Todo sistema lineal tiene una matriz asociada que consiste en tomar los coeficientes que multiplican a las incógnitas.

$$\begin{cases} 3x + 2y = 363 \\ 2x + 6y = 872 \end{cases} \longrightarrow \begin{matrix} \text{matriz} \\ \text{asociada} \end{matrix} \begin{pmatrix} 3 & 2 \\ 2 & 6 \end{pmatrix}$$

Sistema de m ecuaciones con n incógnitas

→ Matriz $m \times n$

↑ las filas corresponden a las ecuaciones y las columnas a las incógnitas.

Más ejemplos:

$$\begin{cases} 7x = 7z \\ 8x + y = 5x + 2w \\ y = 3x \\ 3y = 6x + w \end{cases}$$

incógnitas (x, y, z, w)

→ Matriz asociada

$$\begin{pmatrix} 7 & 0 & -7 & 0 \\ 3 & 1 & 0 & -2 \\ -3 & 1 & 0 & 0 \\ -6 & 3 & 0 & -1 \end{pmatrix}$$

$$\begin{cases} x + 3y = 1 \\ 2x + y = -3 \\ 2x + 2y = -2 \end{cases} \xrightarrow{\text{incógnitas}} \begin{pmatrix} 1 & 3 \\ 2 & 1 \\ 2 & 2 \end{pmatrix} \begin{matrix} (x, y) \end{matrix}$$

La matriz ampliada de un sistema consiste en agregar una columna con los coeficientes independientes:

$$\begin{cases} 3x + 2y = 363 \\ 2x + 6y = 872 \end{cases} \longrightarrow \left(\begin{array}{cc|c} 3 & 2 & 363 \\ 2 & 6 & 872 \end{array} \right)$$

Para resolver un sistema podemos realizar las operaciones elementales en las filas de la matriz ampliada hasta llevarla a su forma escalonada.

Matriz $m \times n$:

$$A = \begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} & \dots & a_{1n} \\ a_{21} & a_{22} & \dots & a_{2n} \\ \vdots & \vdots & & \vdots \\ a_{m1} & a_{m2} & \dots & a_{mn} \end{pmatrix} = (a_{ij})_{\substack{i=1, \dots, m \\ j=1, \dots, n}}$$

→ filas de A

↑
columnas de A

$M_{m \times n}$ = conjunto de todas las matrices $m \times n$

Matriz columna : es una matriz $m \times 1$

$$\begin{pmatrix} a_1 \\ a_2 \\ \vdots \\ a_m \end{pmatrix}$$

Matriz fila : es una matriz $1 \times m$

$$(a_1 \ a_2 \ \dots \ a_m)$$

Es usual escribir una matriz fila como

$$(a_1, a_2, \dots, a_m)$$

con una coma separando los números.

$$\mathbb{R}^m = M_{1 \times m} = \{ (x_1, x_2, \dots, x_m) : x_i \in \mathbb{R} \}$$

Hay una correspondencia biunívoca natural entre $M_{1 \times m}$ y $M_{m \times 1}$

$$(x_1, x_2, \dots, x_m) \longleftrightarrow \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ \vdots \\ x_m \end{pmatrix}$$

Observar que un sistema es escalonado si y sólo si su matriz asociada (a_{ij}) verifica:

$$a_{ij} = 0 \text{ siempre que } i > j.$$

Operaciones con matrices.

Las matrices se pueden multiplicar por una constante, se pueden sumar y se pueden multiplicar entre ellas. La suma es fácil de definir, pero la multiplicación es un poco extraña. Veamos:

1. Multiplicación por un escalar (un número).

$$c \in \mathbb{R} \quad A = (a_{ij}) \in M_{m \times n}$$

$$\Rightarrow cA = (ca_{ij}) \in M_{m \times n}$$

↑ multiplicamos cada coeficiente de A por el número c .

$$c \begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} & \dots & a_{1n} \\ a_{21} & \dots & \dots & a_{2n} \\ \vdots & & & \vdots \\ a_{m1} & \dots & \dots & a_{mn} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} ca_{11} & ca_{12} & \dots & ca_{1n} \\ ca_{21} & \dots & \dots & ca_{2n} \\ \vdots & & & \vdots \\ ca_{m1} & \dots & \dots & ca_{mn} \end{pmatrix}$$

2. Suma de matrices.

Dos matrices se pueden sumar sólo cuando son del mismo tamaño.

$$A = (a_{ij}) \quad , \quad B = (b_{ij}) \in M_{m \times n}$$

$$\Rightarrow A + B = (\underline{a_{ij} + b_{ij}}) \in M_{m \times n}$$

↑ sumamos coeficiente a coeficiente

3. Multiplicación de matrices.

Dos matrices A y B se pueden multiplicar solamente cuando el número de filas de B es igual al número de columnas de A y tal caso se define solamente el producto AB .

La definición es la siguiente:

$$A = (a_{ij}) \in M_{m \times n}$$

n de columnas de A

$$B = (b_{ij}) \in M_{n \times k}$$

n de filas de B

$$\Rightarrow AB = C = (c_{ij}) \in M_{m \times k}$$

Siendo

$$c_{ij} = a_{i1}b_{1j} + a_{i2}b_{2j} + \dots + a_{in}b_{nj}$$

↑
Multiplicados coeficiente a coeficiente la fila i -ésima de A con la columna j -ésima de B y sumamos todos los productos.

Ejemplos.

$$(1) \begin{pmatrix} 1 & 2 \\ 3 & 4 \\ 5 & 6 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} -1 \\ 2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 \times (-1) + 2 \times 2 \\ 3 \times (-1) + 4 \times 2 \\ 5 \times (-1) + 6 \times 2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 3 \\ 5 \\ 7 \end{pmatrix}$$

↑
matriz 3×2

↑
matriz 2×1 ✓

El resultado es una matriz 3×1

No podemos hacer la multiplicación

$$\begin{pmatrix} -1 \\ 2 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & 2 \\ 3 & 4 \\ 5 & 6 \end{pmatrix} \quad \times$$

↑ no tiene suficientes columnas!

$$(2) \begin{pmatrix} 2 & 1 \\ 1 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 0 & -1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & -2 \\ 1 & -1 \end{pmatrix}$$

2×2 2×2

En este caso sí podemos realizar la multiplicación en el otro orden

$$\begin{pmatrix} 0 & -1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 2 & 1 \\ 1 & 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -1 & -1 \\ 2 & 1 \end{pmatrix}$$

! Son diferentes!

En general, el orden de los factores altera el producto

Hay dos matrices especiales respecto a la suma y el producto:

matriz nula \rightarrow todas sus entradas son 0.
La denotamos por O

matriz identidad \rightarrow es una matriz cuadrada que denotamos por $I = (\delta_{ij})$

$$\text{Siendo } \delta_{ij} = \begin{cases} 0 & \text{si } i \neq j \\ 1 & \text{si } i = j \end{cases}$$

En realidad hay una matriz nula de cada tamaño $n \times n$ y una matriz identidad de cada tamaño $n \times n$.

Observemos que si $c \in \mathbb{R}$ entonces

$$cA = (cI)A$$

es decir, multiplicar por un escalar es multiplicar por una matriz particular.

Si A es una matriz cuadrada podemos multiplicarla por sí misma $A^2 = AA$

Si por ejemplo tomamos $A = \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 0 & 0 \end{pmatrix}$ entonces

$$A^2 = \begin{pmatrix} 0 & 0 \\ 0 & 0 \end{pmatrix} \leftarrow \text{¡La matriz nula!}$$

Más en general podemos considerar

$$A^n = \underbrace{AA \cdots A}_{\text{multiplicamos } n \text{ veces } A}$$

Propiedades: Se consideran matrices A, B, C arbitrarias, de los tamaños adecuados.

Suma

1. $A + B = B + A$ conmutativa

2. $A + (B + C) = (A + B) + C$ asociativa

3. $A + 0 = A$ \exists neutro

4. $A + (-A) = 0$ \exists opuesto

Producto

1. $A(BC) = (AB)C$ asociativa

2. $A I = I A = A$ \exists neutro

Compatibilidad

1. $A(B + C) = AB + AC$
2. $(A + B)C = AC + BC$ distributiva

Matrices invertibles.

Todo sistema de ecuaciones lineales puede ser visto como una ecuación matricial:

$$\text{sistema } m \times m \longleftrightarrow AX = B$$

matriz columna con los coeficientes independientes

matriz columna con las incógnitas

matriz del sistema

$$\begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} & \dots & a_{1m} \\ a_{21} & \dots & \dots & \vdots \\ \vdots & \dots & \dots & \vdots \\ a_{m1} & \dots & \dots & a_{mn} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ \vdots \\ x_m \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} b_1 \\ b_2 \\ \vdots \\ b_m \end{pmatrix}$$

→ Si queremos resolver el sistema tenemos que "despejar" x , para lo cual deberíamos "dividir" entre A . Esto no siempre es posible.

Definición: Decimos que una matriz cuadrada A es invertible si existe una matriz B tal que $AB=I$.

Observaciones:

1. Si $AB = I \Rightarrow BA = I$ para matrices cuadradas.

(No es muy fácil de probar pero es cierto).

2. Si A es invertible, la matriz B tal que $AB = I$ es única.

Demostración: Supongamos que $AB = AB' = I$

\Rightarrow Multiplicando por B a la izquierda tenemos

$$\underbrace{B}_{\parallel I} AB = \underbrace{BA}_{\parallel I} B' \Rightarrow \boxed{B = B'}$$

Notación: Si A es una matriz invertible, la matriz B de la definición se llama inversa de A y se denota por A^{-1} .

A matriz invertible $n \times n \rightarrow A^{-1}$ es una matriz $n \times n$

Se verifica

$$A^{-1}A = AA^{-1} = I.$$

Observar que A^{-1} también es invertible con inversa A .

3. Si A es una matriz cuadrada invertible, la solución al sistema

$$AX = B$$

es

$$\boxed{X = A^{-1}B} \leftarrow$$

Para resolver el sistema tenemos que hallar A^{-1} y multiplicarla por B .

Esto significa que el sistema $AX = B$ es C.D. para cualquier B .

4. Una matriz cuadrada es invertible si y sólo si es la matriz de un sistema compatible determinado.

Para ver que una matriz $A \in M_{n \times n}$ es invertible alcanza con ver que el sistema homogéneo

$$AX = 0$$

es C.D., es decir que su única solución es $X = 0$.

$A \in M_{n \times n}$ es invertible $\Leftrightarrow AX = 0$ es C.D.

\Rightarrow esta implicancia la vimos en 3.

\Leftarrow esta implicancia la probaremos más adelante.

Cálculo de la inversa

Para hallar la inversa de una matriz $n \times n$ debemos resolver un sistema lineal $n^2 \times n^2$ donde las incógnitas corresponden a los coeficientes de A^{-1} :

$$A = \begin{pmatrix} a_{11} & \dots & a_{1n} \\ \vdots & \ddots & \vdots \\ a_{m1} & \dots & a_{mn} \end{pmatrix} \quad A^{-1} = X = \begin{pmatrix} x_{11} & \dots & x_{1n} \\ \vdots & \ddots & \vdots \\ x_{m1} & \dots & x_{mn} \end{pmatrix}$$

$$AX = I \leftarrow \text{Hay que resolver este sistema}$$

En realidad se divide en n sistemas $n \times n$ independientes, uno para cada columna de A^{-1} :

$$A \begin{pmatrix} x_{11} \\ \vdots \\ x_{n1} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ \vdots \\ 0 \end{pmatrix}, \quad A \begin{pmatrix} x_{12} \\ \vdots \\ x_{n2} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \\ \vdots \\ 0 \end{pmatrix}, \dots, \quad A \begin{pmatrix} x_{1n} \\ \vdots \\ x_{nn} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ \vdots \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}$$

Ejemplo :

$$\begin{pmatrix} 1 & 2 \\ 3 & 4 \end{pmatrix} \text{ es invertible porque el sistema } \begin{cases} x+2y=0 \\ 3x+4y=0 \end{cases} \text{ es C.D.}$$

$$\begin{pmatrix} 1 & 2 \\ 3 & 6 \end{pmatrix} \text{ no es invertible porque el sistema } \begin{cases} x+2y=0 \\ 3x+6y=0 \end{cases} \text{ es C.I.}$$

Si queremos hallar la inversa de $\begin{pmatrix} 1 & 2 \\ 3 & 4 \end{pmatrix}$ planteamos

$$\begin{pmatrix} 1 & 2 \\ 3 & 4 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x_{11} & x_{12} \\ x_{21} & x_{22} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix}$$

$$\rightarrow \begin{cases} x_{11} + 2x_{21} = 1 \\ 3x_{11} + 4x_{21} = 0 \end{cases} \quad \begin{cases} x_{12} + 2x_{22} = 0 \\ 3x_{21} + 4x_{22} = 1 \end{cases}$$

$$\downarrow \textcircled{2} - 3\textcircled{1}$$

$$\begin{cases} x_{11} + 2x_{21} = 1 \\ -2x_{21} = -3 \end{cases}$$

$$\rightarrow \boxed{x_{21} = 3/2}$$

$$\boxed{x_{11} = -2}$$

$$\text{Analogamente } \boxed{x_{12} = 1}$$

$$\boxed{x_{22} = -1/2}$$

Ejercicios

$$\begin{pmatrix} 1 & 2 \\ 3 & 4 \end{pmatrix}^{-1} = \begin{pmatrix} -2 & 1 \\ 3/2 & -1/2 \end{pmatrix} .$$

- I es invertible, $I^{-1} = I$.
- Si A tiene una columna o fila de 0 no es invertible (¿por qué?)
- Una matriz diagonal con entradas no nulas es invertible y

$$\begin{pmatrix} d_1 & 0 & \dots & 0 \\ 0 & \ddots & & \vdots \\ \vdots & & \ddots & \vdots \\ 0 & \dots & & d_n \end{pmatrix}^{-1} = \begin{pmatrix} 1/d_1 & 0 & \dots & 0 \\ 0 & \ddots & & \vdots \\ \vdots & & \ddots & \vdots \\ 0 & \dots & & 1/d_n \end{pmatrix}$$

Inversa de matrices 2×2

$\begin{pmatrix} a & b \\ c & d \end{pmatrix}$ es invertible si $ad - bc \neq 0$

y en tal caso se tiene

$$\begin{pmatrix} a & b \\ c & d \end{pmatrix}^{-1} = \frac{1}{ad - bc} \begin{pmatrix} d & -b \\ -c & a \end{pmatrix}$$

Demostración: Planteamos el sistema para hallar la inversa

$$\begin{pmatrix} a & b \\ c & d \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x_{11} & x_{12} \\ x_{21} & x_{22} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix}$$

$$\rightarrow \begin{cases} a x_{11} + b x_{21} = 1 \\ c x_{11} + d x_{21} = 0 \end{cases}, \begin{cases} a x_{12} + b x_{22} = 0 \\ c x_{12} + d x_{22} = 1 \end{cases}$$

↓ $a \textcircled{2} - c \textcircled{1}$

$$(ad - bc) x_{21} = -c$$

$$\underline{ad - bc \neq 0} \Rightarrow \underline{\left| x_{21} = \frac{-c}{ad - bc} \right|}$$

Sustituyendo en la primera ecuación tenemos

$$a x_{11} - \frac{bc}{ad - bc} = 1 \Rightarrow a x_{11} = \frac{ad}{ad - bc}$$

Si sustituimos en la segunda ecuación queda

$$c x_{11} = \frac{cd}{ad - bc}$$

Como a y c no pueden ser 0 simultáneamente (porque $ad - bc \neq 0$) se obtiene

$$\boxed{x_{11} = \frac{d}{ad - bc}}$$

Análogamente, usando el otro sistema obtenemos x_{12} y x_{22} .

$ad - bc = 0$ \rightarrow $c = 0, d = 0 \rightarrow$ El primer sistema es C.I.
 \rightarrow $c = 0, d \neq 0 \rightarrow$ El primer sistema es I.
 \rightarrow $c \neq 0 \rightarrow$ El primer sistema es I.

Por lo tanto, en este caso la matriz no es invertible.

Esto concluye la demostración.