



**Ejercicio 1.** Considere una onda que se propaga desde la izquierda en un tubo de bordes rígidos de sección transversal  $S_1$ . El tubo tiene un ensanchamiento de sección  $S_2 = 5S_1$  y largo  $L$  como se muestra en la figura. En el límite de bajas frecuencias ( $\lambda \gg S_1^{1/2}; S_2^{1/2}$ ), el coeficiente de reflexión está dado por:

$$R = \frac{i(S_1/S_2 - S_2/S_1) \sin(kL)}{2 \cos(kL) + i(S_1/S_2 + S_2/S_1) \sin(kL)}$$

(a) Hallar el coeficiente de transmisión en intensidad  $T^{(I)}$ . (b) Hallar las frecuencias para las cuales  $T^{(I)} = 1$ . (c) Mostrar que las frecuencias halladas en la parte anterior son independientes de la relación  $S_2/S_1$ .

(a) Sabemos que el coeficiente de transmisión en intensidad cumple:

$$T^{(I)} = 1 - R^{(I)}$$

$$R^{(I)} = |R|^2 = RR^*$$

Tenemos que  $S_2/S_1 = 5$ , por lo tanto:

$$R = \frac{i(1/5 - 5) \sin(kL)}{2 \cos(kL) + i(1/5 + 5) \sin(kL)} = -\frac{12i \sin(kL)}{5 \cos(kL) + 13i \sin(kL)}$$

$$\Rightarrow RR^* = \frac{144 \sin^2(kL)}{25 \cos^2(kL) + 169 \sin^2(kL)} = \frac{144 \tan^2(kL)}{25 + 169 \tan^2(kL)}$$

$$\Rightarrow T^{(I)} = 1 - RR^* = \frac{25 + 25 \tan^2(kL)}{25 + 169 \tan^2(kL)}$$

(b) Para que la transmisión de intensidad hacia la rama derecha sea del 100% debe cumplirse  $RR^* = 0$  y por lo tanto  $\tan(kL) = 0$ . Esta condición se cumple si:

$$kL = n\pi \Rightarrow \omega = ck = n \frac{c\pi}{L}$$

(c) Si la relación  $S_2/S_1$  es arbitraria tenemos:

$$RR^* = \frac{(S_1/S_2 - S_2/S_1)^2 \tan^2(kL)}{4 + (S_1/S_2 + S_2/S_1)^2 \tan^2(kL)}$$

A partir de esta expresión vemos que la condición  $RR^* = 0$  es la misma que la hallada en la parte (b).

**Ejercicio 2.** La superficie de un pistón plano de radio  $a$  vibra con frecuencia angular  $\omega$  operando en un fluido de densidad  $\rho_0$  y velocidad del sonido  $c$ . (a) Si la intensidad media sobre el eje del pistón a una distancia  $r_0$  en campo lejano tiene un valor  $I_1$ , hallar la velocidad cuadrática media  $U_{rms}$  de la vibración del pistón. (b) Si la frecuencia de vibración se duplica, manteniendo el valor de  $U_{rms}$  hallado en la parte anterior, hallar el cambio en intensidad en  $r_0$ , expresado en dB relativo a la intensidad  $I_1$ . (c) Si  $a = 1,0$  m,  $\omega = 4000\pi$  rad/s y  $c = 1500$  m/s, hallar la posición angular del primer nodo de radiación.

(a) La expresión para el campo de presión acústica en la aproximación de campo lejano está dada por:

$$P' = \frac{i\omega\rho_0 Q_s}{4\pi r} e^{i(\omega t - kr)} \left[ \frac{2J_1(ka \sin(\theta))}{ka \sin(\theta)} \right]$$

donde  $Q_s = U_0 \pi a^2$  es el poder de la fuente. La intensidad media en campo lejano queda dada por:

$$\langle I(r) \rangle = \frac{P' P'^*}{2\rho_0 c}$$

En el eje del pistón tenemos:

$$\theta = 0 \Rightarrow \frac{2J_1(ka \sin(\theta))}{ka \sin(\theta)} = 1$$

De manera que:

$$\begin{aligned} \langle I(r_0) \rangle &= \frac{\omega^2 \rho_0^2 (U_0 \pi a^2)^2}{16\pi^2 r_0^2} \frac{1}{2\rho_0 c} = I_1 \\ \Rightarrow U_0^2 &= \frac{32r_0^2 c I_1}{\omega^2 \rho_0 a^4} \end{aligned}$$

Finalmente llegamos a:

$$U_{rms} = \frac{U_0}{\sqrt{2}} = 4 \sqrt{\frac{c I_1}{\rho_0} \frac{r_0}{\omega a^2}}$$

(b) Si cambiamos la frecuencia manteniendo el valor de  $U_{rms}$  entonces se debe modificar el valor de intensidad a  $I_2$  de manera que:

$$\begin{aligned} 4 \sqrt{\frac{c I_2}{\rho_0} \frac{r_0}{2\omega a^2}} &= 4 \sqrt{\frac{c I_1}{\rho_0} \frac{r_0}{\omega a^2}} \\ \Rightarrow \frac{\sqrt{I_2}}{2} &= \sqrt{I_1} \Rightarrow I_2 = 4I_1 \end{aligned}$$

De manera que el cambio en dB relativo a  $I_1$  está dado por:

$$NI = 10 \log_{10} \left( \frac{I_2}{I_1} \right) = 10 \log_{10}(4) \cong 6,02 \text{ dB}$$

Es decir, la intensidad aumenta en 6,02 dB comparada con la intensidad anterior.

(c) El primer nodo de radiación ocurre cuando  $J_1(ka \sin(\theta)) = 0 \Rightarrow ka \sin(\theta) = j_{11}$ . De manera que:

$$\sin(\theta) = \frac{j_{11}}{ka}$$

Tenemos:

$$\omega = 4000\pi \frac{\text{rad}}{\text{s}}; c = 1500 \frac{\text{m}}{\text{s}}; a = 1,0 \text{ m} \Rightarrow ka = \frac{\omega a}{c} = \frac{8\pi}{3}$$

$$\Rightarrow \sin(\theta) = \frac{3j_{11}}{8\pi} \Rightarrow \theta = \sin^{-1}\left(\frac{3j_{11}}{8\pi}\right) \cong 27,2^\circ$$

**Ejercicio 3.** Suponga que una cuerda se sujeta en uno de sus extremos (por ejemplo  $x = 0$ ) a un oscilador armónico simple, el cual modela una situación de sujeción más realista que el borde libre o fijo. En este tipo de casos la condición de borde requiere que la impedancia mecánica del oscilador sea igual a la impedancia de onda de la cuerda en dicho punto. (a) Deducir, para  $x = 0$ , una expresión para la velocidad del movimiento transversal de la cuerda ( $u = \partial y / \partial t$ ) en función de la impedancia mecánica del oscilador ( $Z_m$ ). (b) A partir de la expresión anterior explicar los casos hipotéticos de la condición de borde rígido y la condición de borde libre. (c) Suponga ahora que la constante elástica del oscilador armónico es muy pequeña, por lo cual la impedancia mecánica en  $x = 0$  queda determinada únicamente por la presencia de la masa del oscilador. En  $x = L$  la cuerda está fija. Escriba las condiciones de borde para este caso. (d) Probar que los modos normales quedan determinados por la relación

$$\tan(kL) = \frac{|\vec{T}|k}{m\omega^2}$$

siendo  $|\vec{T}|$  la tensión de la cuerda,  $k$  el número de onda,  $\omega$  la frecuencia de oscilación de la cuerda y  $m$  la masa del oscilador.

(a) La impedancia mecánica del oscilador armónico está dada por:

$$Z_m = i(\omega m - s/\omega)$$

donde  $s$  es la constante elástica del oscilador. Esta impedancia debe ser igual a la impedancia mecánica de la cuerda en  $x = 0$ :

$$\Rightarrow \frac{|\vec{T}| \left( \frac{\partial y}{\partial x} \right)_0}{u} = i(\omega m - s/\omega)$$

De manera que:

$$u = -i|\vec{T}| \frac{\left( \frac{\partial y}{\partial x} \right)_0}{\omega m - s/\omega}$$

(b) El borde rígido corresponde a una impedancia que tiende a infinito de manera que  $u \cong 0$ . Esta condición la podemos lograr de dos maneras:

En la expresión para  $u$  hallada en la parte anterior podemos dividir por  $c$ , la velocidad de la onda en la cuerda de manera de tener una cantidad adimensional:

$$\frac{u}{c} = -i \frac{|\vec{T}|}{c} \frac{\left( \frac{\partial y}{\partial x} \right)_0}{\omega m - s/\omega}$$

Queremos que  $u/c \ll 1$ . Una manera de lograrlo es:

$$\omega m \gg \frac{s}{\omega}; \frac{s}{c} = \rho c$$

Es decir, en el límite de altas frecuencias o una masa grande del oscilador de manera que la impedancia del oscilador esté dominada por la masa, equivale a un borde rígido. La otra forma es el límite

$$\frac{s}{\omega} \gg \omega m; \rho c$$

Es decir en el límite de bajas frecuencias o valores altos de la constante elástica del oscilador de manera que la impedancia del oscilador esté dominada por la elasticidad equivale a un borde rígido.

El borde libre equivale a una impedancia mecánica nula, es decir que debemos pedir que:

$$Z_m = i \left( \omega m - \frac{s}{\omega} \right) \ll 1$$

Esta condición se logra si la frecuencia de vibración es cercana a la frecuencia de resonancia del oscilador:

$$\omega \cong \sqrt{\frac{s}{m}}$$

(c) Ahora tenemos  $\omega m \gg s/\omega$  pero no necesariamente  $\omega m \gg \rho c$ . De manera que la impedancia en  $x = 0$  está dada por  $Z_m \cong i\omega m$ . Esta condición de borde la podemos expresar como:

$$u(x = 0) = -i \frac{|\vec{T}|}{\omega m} \left( \frac{\partial y}{\partial x} \right)$$

El extremo en  $x = L$  es fijo de manera que esta condición la expresamos como:

$$u(x = L) = 0$$

(d) Suponemos soluciones armónicas de la forma:

$$y(x, t) = Ae^{-ikx} + Be^{ikx}$$

donde hemos eliminado la dependencia temporal en la escritura porque aparece como factor común en todos los términos. De la segunda condición de borde obtenemos:

$$B = -Ae^{-2ikL}$$

De manera que:

$$y(x, t) = A[e^{-ikx} - e^{-2ikL}e^{ikx}]$$

Para la primera condición de borde, las derivadas temporal y espacial quedan:

$$\left( \frac{\partial y}{\partial t} \right)_0 = i\omega A[1 - e^{-2ikL}]$$

$$\left( \frac{\partial y}{\partial x} \right)_0 = -ikA[1 + e^{-2ikL}]$$

Entonces:

$$i\omega A[1 - e^{-2ikL}] = -kA \frac{|\vec{T}|}{\omega m} [1 + e^{-2ikL}]$$

$$\Rightarrow ie^{-ikL}[e^{ikL} - e^{-ikL}] = -\frac{k|\vec{T}|}{m\omega^2} e^{-ikL}[e^{ikL} + e^{-ikL}]$$

$$\Rightarrow -2 \sin(kL) = -2 \frac{k|\vec{T}|}{m\omega^2} \cos(kL)$$

Finalmente llegamos a:

$$\tan(kL) = \frac{k|\vec{T}|}{m\omega^2}$$