

Examen 12/02/2021

1. (30 puntos)

Sea  $V$  un  $\mathbb{C}$ -espacio vectorial con producto interno y de dimensión finita. Sea  $T \in \mathcal{L}(V)$  autoadjunto. Probar.

- Los operadores  $T + i \text{Id}$  y  $T - i \text{Id}$  conmutan entre sí.
- Valen  $\|T(v) + iv\|^2 = \|T(v)\|^2 + \|v\|^2$  y  $\|T(v) - iv\|^2 = \|T(v)\|^2 + \|v\|^2$ , para todo  $v \in V$ .
- Los operadores  $T + i \text{Id}$  y  $T - i \text{Id}$  son invertibles.
- El operador  $S := (T + i \text{Id}) \circ (T - i \text{Id})^{-1}$  es una isometría.

2. (30 puntos)

Sea  $V$  de dimensión finita y  $\varphi \in \text{Bil}_S(V)$  no degenerada. Sea  $\Phi$  la forma cuadrática asociada.

- Probar que si  $u, v \in V$  son tales que  $\varphi(u, w) = \varphi(v, w)$ , para todo  $w \in V$ , entonces  $u = v$ .
- Sea  $\mathcal{B} = \{e_1, \dots, e_n\}$  una base  $\varphi$ -ortogonal de  $V$ .
  - Probar  $\Phi(e_i) \neq 0$ , para todo  $i = 1, \dots, n$ .
  - Probar  $v = \sum_{i=1}^n \frac{\varphi(v, e_i)}{\Phi(e_i)} e_i$ , para todo  $v \in V$ .
- Probar que si  $\alpha \in V^*$ , entonces existe un único  $w \in V$  tal que  $\alpha(v) = \varphi(v, w)$ , para todo  $v \in V$ .

3. (40 puntos)

Se considera la transformación lineal  $T : \mathbb{R}^5 \rightarrow \mathbb{R}^5$  definida por

$$T(x_1, x_2, x_3, x_4, x_5) = (x_1 - x_2 - x_3, x_1 + 2x_2, x_2 + 3x_3, x_4, 2x_4 + x_5),$$

para todo  $(x_1, x_2, x_3, x_4, x_5) \in \mathbb{R}^5$ .

- Sea  $u = (1, 0, 0, 0, 0)$ . Probar  $u \in \text{Ker}(T - 2 \text{Id})^3$ .
- Hallar la forma de Jordan de  $T$ .
- Hallar una base de Jordan correspondiente.

**Solución.**

1. a) Vale  $(T + i \text{Id})(T - i \text{Id}) = (T - i \text{Id})(T + i \text{Id}) = T^2 + \text{Id}$ .  
 b)  $\|T(v) \pm iv\|^2 = \langle T(v) \pm iv, T(v) \pm iv \rangle = \dots = \|T(v)\|^2 + \|v\|^2$ .  
 c) Si  $v \in \text{Ker}(T \pm i \text{Id})$ , entonces

$$0 = \|T(v) \pm iv\|^2 = \|T(v)\|^2 + \|v\|^2 \Rightarrow \|T(v)\| = \|v\| = 0 \Rightarrow v = 0.$$

Luego  $\text{Ker}(T \pm i \text{Id}) = \{0\}$  y al ser  $V$  de dimensión finita, deducimos que  $T + i \text{Id}$  y  $T - i \text{Id}$  son operadores invertibles.

- d) Es  $S(T - i \text{Id}) = (T + i \text{Id}) \Rightarrow (T - i \text{Id})^* S^* = (T + i \text{Id})^* \Rightarrow (T + i \text{Id}) S^* = T - i \text{Id}$ , luego  $S^* = (T + i \text{Id})^{-1}(T - i \text{Id})$ . Entonces,

$$S^* S = (T + i \text{Id})^{-1}(T - i \text{Id})(T + i \text{Id})(T - i \text{Id})^{-1} = (T + i \text{Id})^{-1}(T + i \text{Id})(T - i \text{Id})(T - i \text{Id})^{-1} = \text{Id}.$$

Luego  $S^* S = \text{Id}$ , lo cual implica que  $S$  es una isometría.

2. a)  $\varphi(u, w) = \varphi(v, w), \forall w \in V \Rightarrow \varphi(u - v, w) = 0, \forall w \in V \Rightarrow u - v \in \text{Rad}(\varphi) = \{0\} \Rightarrow u = v$ .  
 b) Sea  $\mathcal{B} = \{e_1, \dots, e_n\}$  una base  $\varphi$ -ortogonal de  $V$ .

1)  $M_{\mathcal{B}}(\varphi) = \text{diag}(\Phi(e_1), \dots, \Phi(e_n))$ . Como  $\varphi$  es no degenerada, entonces  $\text{rango}(\varphi) = n$ , lo cual equivale a  $\Phi(e_i) \neq 0$ , para todo  $i = 1, \dots, n$ .

2)  $v = \sum_{i=1}^n a_i e_i \Rightarrow \varphi(v, e_k) = a_k \Phi(e_k), \forall k = 1, \dots, n \Rightarrow a_k = \frac{\varphi(v, e_k)}{\Phi(e_k)}, \forall k = 1, \dots, n$ .

- c) Sea  $\mathcal{B} = \{e_1, \dots, e_n\}$  una base  $\varphi$ -ortogonal de  $V$ . Si existe un tal  $w$ , entonces  $w = \sum_{i=1}^n \frac{\varphi(w, e_i)}{\Phi(e_i)} e_i = \sum_{i=1}^n \frac{\alpha(e_i)}{\Phi(e_i)} e_i$ . Luego  $w = \sum_{i=1}^n \frac{\alpha(e_i)}{\Phi(e_i)} e_i$ , esto prueba la unicidad. Además

$$\varphi(e_k, w) = \varphi\left(e_k, \sum_{i=1}^n \frac{\alpha(e_i)}{\Phi(e_i)} e_i\right) = \sum_{i=1}^n \frac{\alpha(e_i)}{\Phi(e_i)} \varphi(e_k, e_i) = \alpha(e_k), \forall k = 1, \dots, n.$$

Luego la linealidad de  $\alpha$  y de  $\varphi$  en su primera variable implican  $\alpha(v) = \varphi(v, w)$ , para todo  $v \in V$ .

3. a) Es

$$(T - 2 \text{Id})(u) = (-1, 1, 0, 0, 0), \quad (T - 2 \text{Id})^2(u) = (0, -1, 1, 0, 0), \quad (T - 2 \text{Id})^3(u) = (0, 0, 0, 0, 0).$$

- b) Es  $T = L_A$ , siendo  $A = \begin{pmatrix} 1 & -1 & -1 & 0 & 0 \\ 1 & 2 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 3 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 2 & 1 \end{pmatrix}$ . Es  $\chi_T(t) = -(t - 2)^3(t - 1)^2$ . Vale  $\text{MG}(2) = 1$  y

$\text{MG}(1) = 1$ ; luego la forma de Jordan de  $T$  es

$$J = \begin{pmatrix} 2 & 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 2 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 2 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}.$$

La base de Jordan tiene la forma

$$\mathcal{B} = \{(T - 2\text{Id})^2(u), (T - 2\text{Id})(u), u, (T - \text{Id})(v), v\},$$

siendo  $u \in \text{Ker}(T - 2\text{Id})^3 \setminus \text{Ker}(T - 2\text{Id})^2$  y  $v \in \text{Ker}(T - \text{Id})^2 \setminus \text{Ker}(T - \text{Id})$ . Por la parte anterior podemos tomar  $u = (1, 0, 0, 0, 0)$ . Es

$$A - I = \begin{pmatrix} 0 & -1 & -1 & 0 & 0 \\ 1 & 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 2 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 2 & 0 \end{pmatrix}, \quad (A - I)^2 = \begin{pmatrix} -1 & -2 & -2 & 0 & 0 \\ 1 & 0 & -1 & 0 & 0 \\ 1 & 3 & 4 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}.$$

Luego

$$\text{Ker}(T - \text{Id}) = \{(x_1, x_2, x_3, x_4, x_5) \in \mathbb{R}^5 : x_1 = x_2 = x_3 = x_4 = 0\}$$

$$\text{Ker}(T - \text{Id})^2 = \{(x_1, x_2, x_3, x_4, x_5) \in \mathbb{R}^5 : x_1 = x_2 = x_3 = 0\}.$$

Tomamos  $v = (0, 0, 0, 1, 0)$ . Luego una base de Jordan es

$$\mathcal{B} = \{(0, -1, 1, 0, 0), (-1, 1, 0, 0, 0), (1, 0, 0, 0, 0), (0, 0, 0, 0, 2), (0, 0, 0, 1, 0)\}.$$