

$$\varphi: V \times V \rightarrow \mathbb{K}$$

$$\text{rad}(\varphi) = \{v \in V : \varphi(v, w) = 0 \quad \forall w \in V\}$$

Si v está fijo $\varphi(v, \cdot): V \rightarrow \mathbb{K}$ es transformación lineal

$v \in \text{rad}(\varphi) \Leftrightarrow \varphi(v, \cdot)$ es la transformación lineal nula

$$\varphi \in \text{Bil}_S(V), \quad M_{\mathcal{B}}(\varphi) = \begin{pmatrix} a & b/2 \\ b/2 & c \end{pmatrix} = A$$

Si v está fijo, $\varphi(v, \cdot): V \rightarrow \mathbb{K}$
 $w \mapsto (v^t A) w$

$$(v^t A) w = 0 \quad \forall w \quad \text{si} \quad v^t A = \begin{pmatrix} 0 & 0 \\ 0 & 0 \end{pmatrix}$$

$$\text{si} \quad A v = \begin{pmatrix} 0 & 0 \\ 0 & 0 \end{pmatrix}$$

$$\text{si} \quad v \in \text{Ker}(A)$$

$$\text{Ker}(A)$$

$$\varphi(X, Y) = \text{tr}(X \cdot Y) \quad X, Y \in M_n(\mathbb{K})$$

$$\text{rad}(\varphi) = \{X \in M_n(\mathbb{K}) : \text{tr}(X Y) = 0 \quad \forall Y \in M_n(\mathbb{K})\}$$

$$\begin{pmatrix} a & b \\ c & d \end{pmatrix} \begin{pmatrix} e & f \\ g & h \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} ae + bg & af + bh \\ ce + dg & cf + dh \end{pmatrix}$$

$$\text{tr}(XY) = \underbrace{ae + bg}_a + \underbrace{cf + dh}_c = 0 \quad \forall e, g, f, h$$

$$ae + bg + cf + dh = 0 \sim a^2 = 0 \quad \text{si} \quad d = 0$$

$$\begin{array}{l}
 e=a, \quad g=f=h=0 \quad \rightarrow \quad \left. \begin{array}{l} a^2=0 \\ \boxed{a=0} \end{array} \right\} \\
 g=b, \quad e=f=h=0 \quad \rightarrow \quad \left. \begin{array}{l} b^2=0 \\ \boxed{b=0} \end{array} \right\} \\
 f=c, \quad e=g=h=0 \quad \rightarrow \quad \left. \begin{array}{l} c^2=0 \\ \boxed{c=0} \end{array} \right\} \\
 h=d, \quad e=g=f=0 \quad \rightarrow \quad \left. \begin{array}{l} d^2=0 \\ \boxed{d=0} \end{array} \right\}
 \end{array}
 \quad \left. \vphantom{\begin{array}{l} a^2=0 \\ b^2=0 \\ c^2=0 \\ d^2=0 \end{array}} \right\} \begin{pmatrix} 0 & 0 \\ 0 & 0 \end{pmatrix} = \text{rad}(\varphi)$$

Diagonalizar la forma

Dada $\varphi \in B_{\mathbb{R}}(V)$.

1º) Hallar $M_{\mathcal{B}}(\varphi) = A$ en cualquier

2º) Como sabemos que existe \mathcal{D} base φ -ortogonal, tiene sentido buscar la matriz cambio de base de \mathcal{B} a \mathcal{D}

Idea: Queremos transformar A en una matriz diagonal, solo haciendo operaciones elementales:

- Intercambiar filas/columnas
- Multiplicar una fila por una constante no nula
/columna
- Sumar un múltiplo de una fila/columna

3 otros.

Importante: Toda operación que se hace en las filas, se repite con las columnas. (o al revés)

$$\begin{array}{ccccccc}
 & & & & & & Q \\
 & & & & & & \swarrow \\
 & & & & & & Q^t \\
 & & & & & & \swarrow \\
 E_n^t & \dots & E_2^t & E_1^t & A & E_1 & E_2 \dots E_n = D \\
 & & \uparrow & \uparrow & & \uparrow & \\
 & & \text{Filas} & \text{Columnas} & & &
 \end{array}$$

matriz cambio de base de B_n a D

$$\begin{aligned}
 Q^t A Q &= D \\
 A &= (Q^t)^{-1} D Q^{-1}
 \end{aligned}$$

← Q -ortogonal

Las columnas de $(Q^t)^{-1}$ forman la base Q -ortogonal

Algoritmo.

A	I_d		OF	- operaciones en filas
A_2	I_{d_2}	OC_1	OC =	" en columnas
A_2	I_{d_1}	OF_1		

$$\begin{array}{l}
 A_n \\
 A_{n+2} \\
 \underline{A_{n+2}} \\
 D
 \end{array}
 \left\{
 \begin{array}{l}
 \text{Id}_\ell \\
 \text{Id}_{\ell+2} \\
 \text{Id}_{\ell+2} \\
 Q
 \end{array}
 \right.
 \begin{array}{l}
 0C_{\ell+2} \\
 0F_{\ell+2} \\
 \\
 \\
 \end{array}
 \rightsquigarrow Q^t A Q = D$$

Ex: 7.6 $A = M_\varphi(\varphi) = \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 2 & 0 \end{pmatrix}$

$$\begin{array}{l}
 \overset{A}{\begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 2 & 0 \end{pmatrix}} \\
 \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 2 & 0 \end{pmatrix} \\
 \textcircled{\checkmark} \begin{pmatrix} 2 & 1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix} \\
 \begin{pmatrix} 2 & 3 \\ 1 & 2 \end{pmatrix} \\
 \checkmark \begin{pmatrix} 2 & 3 \\ \textcircled{3} & 4 \end{pmatrix} \\
 \begin{pmatrix} -2/4 & 3 \\ 0 & 4 \end{pmatrix} \\
 \checkmark \begin{pmatrix} -2/4 & 0 \\ 0 & 4 \end{pmatrix} \\
 \underline{D}
 \end{array}
 \left|
 \begin{array}{l}
 \overset{\text{Id}}{\begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 2 \end{pmatrix}} \\
 \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 2 & 2 \end{pmatrix} \\
 \parallel \\
 \begin{pmatrix} 2 & 0 \\ 2 & 2 \end{pmatrix} \\
 \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 2 & 2 \end{pmatrix} \\
 \parallel \\
 \begin{pmatrix} 2 & 1 \\ 2 & 2 \end{pmatrix} \\
 \begin{pmatrix} 1/4 & 1 \\ -2/2 & 2 \end{pmatrix} \\
 \underline{W} = \begin{pmatrix} \textcircled{2/4} & \textcircled{1} \\ -2/2 & \textcircled{2} \end{pmatrix} \\
 \varphi \begin{pmatrix} \text{Id} \\ \beta \end{pmatrix}
 \end{array}$$

$$C_2 + C_2 \rightsquigarrow C_2$$

$$F_2 + F_2 \rightsquigarrow F_2$$

$$C_2 + C_2 \rightsquigarrow C_2$$

$$F_2 + F_2 \rightsquigarrow F_2$$

$$C_1 - \frac{3}{4}C_2 \rightsquigarrow C_1$$

$$F_1 - \frac{3}{4}F_2 \rightsquigarrow F_1$$

se comple:

$$W^t A W = D$$

Importante: Las columnas de W forman una base φ -ortogonal

$$\mathcal{B} = \{v_1, \dots, v_n\} \quad T: V \rightarrow V$$

$$\varphi = \{w_1, \dots, w_n\}$$

$$\underset{\mathcal{B}}{(\text{Id})}_{\varphi} = \left(\text{coord}_{\mathcal{B}}(w_1) \mid \dots \mid \text{coord}_{\mathcal{B}}(w_n) \right)$$

↳ Cambio de base

$$\underset{\mathcal{B}}{(T)}_{\mathcal{B}} = \underset{\mathcal{B}}{(\text{Id})}_{\varphi} \underset{\varphi}{(T)}_{\varphi} \underset{\varphi}{(\text{Id})}_{\mathcal{B}} = \underset{\mathcal{B}}{(\text{Id})}_{\varphi}^{-1} \underset{\varphi}{(T)}_{\varphi}$$

